EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER PUBLICATION DATE

11282555 15-10-99

APPLICATION DATE APPLICATION NUMBER

30-03-98

10083711

APPLICANT: SANYO ELECTRIC CO LTD:

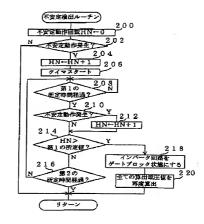
INVENTOR: TOKISAKI HISASHI:

INT CL.

· G05F 1/67

TITLE

: SOLAR POWER GENERATOR



ABSTRACT :

PROBLEM TO BE SOLVED: To obtain a solar power generator efficiently using the generated power.

SOLUTION: In this solar power generator, a virtual optimal operating voltage VA, MPPT (maximum power point tracking) minimum voltage VL, MPPT maximum voltage VH to be used at the time of operating MPPT control are calculated just before the activation of an inverter circuit, and then the inverter circuit is activated. Afterwards, whether or not an unstable operation is generated is judged (a step 200), and when it is generated, the number of times of the unstable operations generated since that time until a second prescribed time passes is counted, and when the count value is larger than a first prescribed value, the operation of the inverter circuit is stopped, and then the values of the voltages VA, VL, and VH or the like calculated just before the activation of the inverter circuit are calculated again (steps 204-220).

COPYRIGHT: (C)1999.JPO

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-282555

(43)公開日 平成11年(1999)10月15日

(51) Int.Cl.6	
G05F	1/67

識別記号

FI G05F 1/67

Α

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 10 頁)

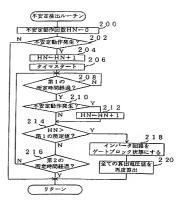
(21)出願番号	特願平10-83711	(71) 出願人 000001889	
		三洋電機株式会社	
(22)出顧日	平成10年(1998) 3 月30日	大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号	
		(72)発明者 萬里小路 正樹	
		大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三	
		洋電機株式会社内	
		(72)発明者 鬼塚 圭吾	
		大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三	
		洋軍機株式会社内	
		(72)発明者 森田 功	
		大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三	
		洋電機株式会社内	
		(74)代理人 弁理士 中島 淳 (外3名)	
		最終頁に続く	

(54) 【発明の名称】 太陽光発電装置

(57)【要約】

【課題】 太陽電池の発電電力を有効に利用することができる太陽光発電装置を得る。

【解決手段】 太陽光発電装置におけるインバータ回路の起動値前に、MPPT制卸を行う際に用いる仮想最適 動作電圧 V_a、MPPT最大電 EV_b、MPPT最大電 EV_b、等を算出した後にインバータ回路を起動する。その後、不安定動作が発生したか否かを判定(ステップ 2 0 2) し、発生した場合はその時点から第2の所定時間が経過するまでの間に発生した不安定動作の回数をカウトして、該カウント値が第1の所定値より大きくなった場合にインバータ回路の動作を停止した後に、インバータ回路の起動値前に算出した電圧 V_a、V_b、V_b、等の値を再度算出する(ステップ 2 0 4 乃至ステップ 2 2 0)。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 太陽電池と、

前記太陽電池から出力された直流電力を交流電力に変換 する電力変換手段と、

前記電力変換手段の起動直前に前記太陽電池の出力電圧 に基づいて前記太陽電池の仮想最適動作電圧、制御電圧 範囲、及び固定電圧を設定する設定手段と、

前記仮想最適動作電圧を前記太陽電池の出力電圧の目標値として前記電力変換手段を起動した後、前記制御電圧 ・ 前記大陽電池から出力された直流電力が大きくなる方向に前記大陽電池から出力された直流電力が大きくなる方向に前記太陽電池の出力電圧を所定の電圧変 ・ 化幅で段階的に変化させる第1のモードと、前記太陽電池から出力された直流電力が所定電力より小さな場合に 前記太陽電池の出力電圧を前記固定電圧とする第2のモードと、を有する制御手段と。

前記太陽電池の出力電力の状態に応じて前記電力変換手 段の動作を停止した後に、前記成想級適動作電圧及び前 記制御電圧範囲の少なくとも一方を前記太陽電池の出力 電圧に基づいて再度設定する再設定手段と、

を備えた太陽光発電装置。

【請求項2】 前記設定手段は前記電力変換手段の起動 直前に前記太陽電池の出力電圧に基づいて前記制御電圧 範囲の下限値より小さい判定基準電圧を設定し

前記再設定手段は前記大陽電池の出力電圧が前記判定基準電圧より小さい場合に前記大陽電池の出力電力が安定していない状態であると判断して前記仮想最適動作電圧及び前記制御電圧範囲の少なくとも一方の再設定を行う 請求項1記載の大陽光発電装置。

【請求項3】 前記設定手段は前記電力変換手段の起動 直前に前記太陽電池の出力電圧に基づいて前記制御電圧 範囲より狭い範囲でかつ前記仮想最適動作電圧を含む範 開である切替範囲を設定し、

前記制御手段は前記太陽電池の出力電圧を段階的に変化 させる際に、前記出力電圧が前記切替範囲内の値である ときには前記電圧変化幅をそれ以外のときに比較して小 さくする請求項1 又は請求項2記載の太陽光発電装置。 【発明の詳細な貼明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、太陽光発電装置に 係り、特に、太陽電池の動作点を最大電力点に追尾させ る太陽光発電装置に関する。

[0002]

【従来の技術】太陽光発電装置に用いられる太陽電池の 出力電圧一出力電流特性は、図4(A)に示すような曲 線で表わされる。従って、太陽電池の出力電圧一出力電 力特性は、図4(B)に示すような曲線で表わされる。 即ち、太陽電池の出力電圧が0[V]から所定電圧まで の間は出力電力は徐々に増加し、該所定電圧を超えると 出力電力は徐々に減少する。上記所定電圧時における出 力電力は当該大阪電池の最大電力とかり、この部分を最 大電力点P。という。

【0003】このような特性を有する太陽電池から最大電力を取り出す制御として、太陽電池の動作点が常に最大電力点序。を追尾するように変化させる最大電力追尾制御(以下、MPPT(Maximum Power Point Trackin g)制御という)が知られている。

【0004】このMPPT制御は、太陽電池の動作電圧の制御目標値となる電圧指令値を一定時間間隔で微少変 化させて、この際の太陽電池の出力電力を計測して前回 の計測値との比較を行い、常に出力電力が大きくなる方 向に上記電圧指令値を変化させるという手順によって、 太陽電池の動作点を最大電力点(最適動作点)に近づけ るものである。

【0005】従来、このようなMPPT制御を行う場合、起動時に太陽電池の動作点が短時間に最大電力点に 制達するように、使用する太陽電池の種類に応じて仮想 最適動作電圧、MPPT最小電圧V_L、及びMPPT最小電圧V 世間で記し、大曜正V_Hを各々固定的に設定し、MPPT最小電圧V しからMPPT最大電圧V_Hまでの範囲内のみにおいて 太陽電池の出力電力が最大となるように行っていた。 【0006】

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、太陽電池の出力電圧-出力電力特性は、太陽電池の種類のみによって決定されるものではなく、季節の変化等に伴う太陽電池周辺の温度の変化や口射量によっても変動する。即ち、図5に示すように、出力電圧-出力電力特性は、太陽電池周辺の温度が高くなるに従って最適動作電圧が小さくなる方向に変化する。また、出力電圧-出力電力 特くは、日射量が多くなると最適動作電圧が大きくなる方向に変化する。

【007】ところが、上述した従来のMPPT制御では、使用する太陽電池の種類に応じて仮想最適動作電圧、MPPT最小電圧V」、及びMPPT最大電圧V」を固定的に設定していたので、太陽電池周辺の温度等によっては固定的に設定されたMPPT最大電圧V」から、MPPT最大電圧V」までの範囲内に実際の最適動作電圧が含まれなくなる場合があり、この場合、太陽電池の発電電力を有効に利用できない、という問題点があった。

【008】また、出力電圧-出力電力特性は、太陽電池の総面積によっても異なる。一般に太陽光発電装置を設置する場合、複数校の大陽電池パネルを直列に接続して、所定の出力電力が得られるようにしている。しかしながら、設置場所の広さやその周辺の環境等の条件により、実際に設置できる太陽電池パネルが異なるため、その出力電圧-出力電力特性も大きく異なる場合がある。そのため、従来のように仮想最適動作電圧等の各種データを予め固定値で設定していたのでは、実際に設置された太陽電池の発電電力を有効に利用できない、という問題占があった

【0009】本発明は上記問題点を解消するために成されたものであり、大陽電池の発電電力を有効に利用することができる太陽光発電装置を提供することを目的とする。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、請求項1記載の太陽光発電装置は、太陽電池と、前 記太陽電池から出力された直流電力を交流電力に変換す る電力変換手段と、前記電力変換手段の起動直前に前記 太陽電池の出力電圧に基づいて前記太陽電池の仮想最適 動作電圧、制御電圧範囲、及び固定電圧を設定する設定 手段と、前記仮想最適動作電圧を前記太陽電池の出力電 圧の目標値として前記電力変換手段を起動した後、前記 制御電圧範囲において前記太陽電池から出力された直流 電力が大きくなる方向に前記太陽電池の出力電圧を所定 の電圧変化幅で段階的に変化させる第1のモードと、前 記太陽電池から出力された直流電力が所定電力より小さ な場合に前記太陽電池の出力電圧を前記固定電圧とする 第2のモードと、を有する制御手段と、前記太陽電池の 出力電力の状態に応じて前記電力変換手段の動作を停止 した後に、前記仮想最適動作電圧及び前記制御電圧範囲 の少なくとも一方を前記太陽電池の出力電圧に基づいて 再度設定する再設定手段と、を備えている。

【0011】請求項1に記載の太陽光発電装置によれば、電力変換手段によって、太陽電池から出力された直流電力が交流電力に変換される。

【0012】また、設定手段によって、電力変換手段の 起動直前に太陽電池の出力電圧に基づいて太陽電池の仮 想最適動作電圧、制御電圧範囲、及び固定電圧が設定さ れる。なお、この際の制御電圧範囲は仮想最適動作電圧 を含む範囲とされる。

【0013】また、制御手段によって、仮想最適動作電 圧を太陽電池の出力電圧の目標値として電力変換手段が 起動された後、上記制御電圧範囲において太陽電池から 出力された直流電力が大きくなる方向に太陽電池の出力 電圧が所定の電圧変化幅で段階的に変化される第1のモ ドと、太陽電池から出力された直流電力が所定電力よ り小さな場合に太陽電池の出力電圧が上記固定電圧とさ れる第2のモードと、の何れか一方が行われる。従っ て、第1のモードの作用によって、上記仮想最適動作電 圧及び制御電圧範囲に基づいて太陽電池の動作点が当該 太陽電池の最大電力点を追尾するようにMPPT制御が 行われ、太陽電池から出力された直流電力が所定電力よ り小さな場合には第2のモードが実行されて太陽電池の 出力電圧を固定電圧にする所謂定電圧制御が行われる。 【0014】さらに、再設定手段によって、太陽電池の 出力電力の状態に応じて電力変換手段の動作が停止され た後に、仮想最適動作電圧及び制御電圧範囲の少なくと も一方が太陽電池の出力電圧に基づいて再度設定され る。即ち、天候の変化や朝夕と日中との気温の変化等に よって太陽電池周辺の温度が急激に変化した場合、これ に伴って太陽電池の出力電圧-出力電力特性(図5参 駅)は急激に変化してしまい、電力変換手段の起動庫前 に設定した仮想漫通動作電圧及び制御電圧範囲に基づく MPPT制御では、安定した出力電力が得られなくなる 場合がある。このような状態の場合に、電力変換手段の 動作を停止したのちに太陽電池の出力電圧に基づいて便 想展適動作電圧及び制御電圧範囲の少なくとも一方を再 度設定することにより、このような不具合を解消することができる。

【0015】このように、請求項1に記載の太陽光発電 装置によれば、太陽電池の動作点が太陽電池の最大電力 点を追尾するように制御する際に用いる仮想最適動作電 F及び制御電圧範囲を、電力変換手段の起動直前の太陽 電池の出力電圧に基づいて設定しているので、季節の変 化等に伴う日射量、太陽電池周辺の温度変化や実際に設 置される太陽電池パネルの直列接続数に応じた最適な仮 想最適動作電圧及び制御電圧範囲を設定することがで き、かつ太陽電池の出力電力の状態に応じて電力変換手 段の動作を停止した後に仮想最適動作電圧及び制御電圧 範囲の少なくとも一方を太陽電池の出力電圧に基づいて 再度設定しているので、出力電力を安定化することがで きると共に、一般に動作が不安定な低電力出力時には太 陽電池の出力電圧を固定電圧とする定電圧制御が行われ るので、低電力出力時から高電力出力時に至るまで安定 した動作で発電することができ、これらの結果として、 太陽電池からの出力電力を効率よく利用することができ

【0016】また、請求項2記載の太陽光発電装置は、 請求項1記載の太陽光発電装置において、前記設定手段 は前記電力変換手段の起動値前に前記太陽電池の出力電 圧に基づいて前記制御電圧範囲の下限値より小さい料定 基準電圧を設定し、前記再限定手段は前記太陽電池の出 力電圧が前記判定基準電圧より小さい場合に前記太陽電池の出力電力が安定していない状態であると判断して前 池の出力電力が安定していない状態であると判断して前 記仮思視適動作電圧及び前記制御電圧範囲の少なくとも 一方の再設定を行うものである。

【0017】請求項2に記載の太陽光発電装置によれば、請求項1記載の太陽光発電装置における設定手段にはって電力変換手段の起動面前に太陽電池の出力電圧に基づいて制御電圧範囲の「限値より小さい判定基準電圧対路度され、再設定手段によって太陽電池の出力電圧が実定していない状態であると中断して反思最適動作電圧及び制御電圧範囲の少なくとも一方の再設定が行われる。【0018】このように、請求項2に記載の太陽光発電装置によば、請求項1記載が発明と同機の効果を発することができると共に、判定基準電圧を電力変換手段の走動面前の太陽電池の出力電圧に基づいて設定した。

変化や実際に設置される太陽電池パネルの直列接続数に 応じた最適な判定基準電圧を設定することができ、かつ、このように簡易に設定された判定基準電圧と太陽電池の出力電圧とを比較することのみによって太陽電池の出力電力の状態が安定しているか否かを判断しているので、容易かつ的確に該判断を行うことができる。

【0019】さらに、請求項3記載の太陽光発電装置は、請求項1兄は請求項2記載の太陽光発電装置において、前記設定手段は前記電の変換手段の起動直前に前に以際個の出力電圧を基づいて前記制物電圧範囲より鉄い範囲でかつ前記仮想最適動作電圧を含む範囲である切替範囲を設定し、前記制御手段は前記太陽電池の出力電圧を段階的に変化させる際に、前記出力電圧が前記切替範囲内の値であるとさには前記電圧変化幅をそれ以外のときに比較して小さくするものである。

[0020]請求項3に記載の太陽光発電装置によれば、請求項1又は請求項2記載の太陽光発電装置における設定手段によって、電力変換手段の起動直前に太陽電池の出力電圧に基づいて上記制御電圧範囲より狭い範囲でかつ上記仮想機適動作電圧を含む範囲である切替範囲が設定される。

【0021】また、制御手段によって、太陽電池の出力電圧を段階的に変化させる際に、該出力電圧が上記切替報田内の値であるときには電圧変化幅が、それ以外のときに比較して小さくされる。

【0022】このように、請求項3に記載の太陽光発電 装置によれば、請求項1及び請求項2記載の発明と同様 の効果を奏することができると共に、大師電池の出力電 圧が仮想最適動作電圧付近である切替題内の値である ときには電圧変化幅をそれ以外のときに比較して小さく しているので、太陽電池の動作点を短時間に最大電力点 に移行することができ、かつ上記の智範囲を電力変換手 段の起動直前における太陽電池の出り電圧に基づいて設 定しているので、季節の変化等に伴う日射量、太陽電池 周辺の温度変化や実際に設置される太陽電池パネルの直 列接続数と応じた最適な切替範囲を設定することができ る。

[0023]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して、本発明に 係る太陽光発電装置の実施の形態について詳細に説明す る。

【0024】図1は、本発明に係る太陽光発電装置を商用電力系統に連系して資本に電力を供給する系統連系システムとして適用した場合の全体構成を示すプロック図である。同図に示すように、本実施形態に係る太陽光発電装置10には、マイクロコンピュータ(以下、マイコンという)14が設けられている。このマイコン14には、IGBT駆動回路16を介してインバータ回路18が接続されている。

【0025】インバータ同路18には、太陽電池により

構成されたソーラパネル12によって発電された電力 (直流電力)がコンデンサ19、昇圧回路20、及びコ ンデンサ21を介して供給されるようになっている。太 陽光を吸収するソーラパネル12は、例えば複数のモジ ュールを枠にセットし、建物の屋根等の太陽光に照らさ れる場所に設置される。なお、マイコン14が本発明の 設定手段、制御手段、及び再設定手段に相当し、インバ 一夕回路18及び昇圧回路20が本発明の電力変換手段 に相当する。

【0026】インバータ回路18は、マイコン14によって制御されて1GBT駆動回路16から供給されるスペッチング信号に応じて、ソーラバネル12からコンデンサ19、昇圧回路20、及びコンデンサ21を介して供給される直流電力を、商用電力と同じ周波数(例えば50日ェ又は60日ェ)の交流電力(このインバータ回路18の出力は、例えばノコギリ状波)に変換する役目を有している。

【10027】このインバータ回路18で交流に変換された電力は、チョークトランス22及びコンデンサ24を介して分電盤26件と株替され、分電盤26から商用電力として商用電力系統48に出力される。このとき、インバータ回路18から出力された交流電力は、チョークトランス22及びコンデンサ24を過過することにより、正弦波の交流電力として出力される。なお、分電盤26には負荷46が接続された電力、又は商用電力系統48から供給された電力の何れか一方を使用して作動する。「00281また、マイコン14には、秀電電流検出回路28、発電電圧検出回路30、電流検出回路32、及び系統電圧を使用の図入力回路34、U相電圧検出回路30、電流検U相電圧検出回路36及び40年間に乗出回路316及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)36及びV相電圧検出回路(V相系統電圧検出回路)38が接続されている。

【0029】マイコン14は、ゼロクロス入力回路3 4、U、V相電圧検出回路36、38によって商用電力 の電圧、位相を検出し、この検出結果に基づいてIGB T駆動回路16を制御して、インバータ回路18の出力 電力の位相及び周波数が両用電波と一致するようにスイッチング信号を発生させる。

【0030】これと同時に、マイコン14は、発電電流 検出回路28及び発電電圧検出回路30により各々検出 されたソーラパネル12の出力電流及び出力電圧に基づ いてソーラパネル12の出力電力及び電力変圧量を算出 し、該算出結果に基づいてMPPT制御を行う。

【0031】また、マイコン14は商用電力が停電しているか否かを判定しており、停電時にはコンデンサ24の分電線26個に設けられている系統コンダクタ40の接点を開放し、インバーク回路18を商用電力から切り離す(解列)ようになっている。このときは、インバーク回路18のスイッチング動作も停止される。すなわ 駅 マイコン14は 南田電力の総質を抽出すると

動回路42を介して系統コンダクタ40のリレーコイル 40Aを駆動するようになっている。

【0032】また、マイコン14は、電流検出回路32 の検出結果から出力電力を計測するようになっている。【0033】このマイコン14には、さらにEEPRの44が接続されている。このEEPRのM44には、図示しない系統連系保護装置の整定値、太陽光発電装置10の運転状態を示す運転データ等が記憶されている。マイコン14は、EEPRのM44に記憶されているデータに基づいて各機器の作動を制御するようになっている。EEPRのM4は、電気的にデータの読み出し及び書き境えが可能であり、マイコン14の制制では、で、大陽光発電装置10の動作時には必要なデータが読み出され、太陽光発電装置10の動作時には必要に応じ

$$\begin{aligned} & V_{A} = V_{P} \times 0.80 \\ & V_{L} = V_{P} \times 0.70 \\ & V_{H} = V_{P} \times 0.90 \\ & V_{F} = V_{P} \times 0.80 \\ & V_{E} = V_{P} \times 0.80 \\ & V_{CL} = V_{P} \times 0.75 \\ & V_{CH} = V_{P} \times 0.85 \end{aligned}$$

なお、上記各式における定数(0.80等)は、使用する太陽電池の種類等に応じて設定した値であり、本発明はこれらの値に限定されるものではない。上記MPPT 板小電圧Ψ₁ までの範囲が本発明の制御電圧範囲に、一党制物電圧Ψ₂ が本発明の制定基準電圧に、不安定検出電圧Ψ₂ が本発明の制定基準電圧に、電圧変化幅切替え電圧Ψ₂ がから電圧変化幅切替え電圧Ψ₂ までの範囲が本発明の切替範囲に、各々相当する

【0037】次のステップ102では、ソーラパネル120前回の出力電力 P_s の値を零に設定し、次のステップ104では、ソーラパネル120出力電圧 V_s 及び出力電流 I_s からソーラパネル120出力電力 P_s (P_s)を算出し、次のステップ106では、出力電力 P_s が所定電力(例えば 1 kW)より小さいか否かの判定を行い、小さい場合はステップ108へ移行して定電圧制御モードに設定する。なお、この定電圧制御モードが本発明の第20でモードに相当する。

【0038】次のステップ110では、ソーラパネル12の目標出力電圧Voとして、上記ステップ100において算出した一定制脚電圧Voを設定した後、次のステップ112では、ソーラパネル12の出力電圧Voが目標出力電圧Voとなるようにインバータ回路18(IGBT駆動回路16)を制御し、次のステップ114では、太陽光発電装置10が不安定な動作を行っているか否かを検出する図3に示す不安定検出ルーチンを実行する。

【0039】不安定検出ルーチンのステップ200では 初期設定として不安定動作同数HNに愛を設定し

てデータの書き換えが行われる。

【0034】次に、図2を参照して、以上のように構成された太陽光発電装置10の作用について説明する。なお、図2は、マイコン14において実行される制御プロ・グラムの流れを示すフローチャートである。

【0035】まず、ステップ100では、発電電圧検出 回路30から入力されたソーラパネル12の出力電圧 V_p に基づいて、次の(1)式乃至(7)式により仮思数強動作電 EV_k 、、MPPT最大電 EV_k 、、一定制御電 EV_k 、、板 想 最適動作電 EV_k 、、板 想 最適動作電 EV_k 、、板 想 最適動作電 EV_k 、 板 電 EV_k 0、 EV_k 0、 EV_k 0 EV_k 0 EV

[0036]

- (1)
- (2)
- (3)
- (4) (5)
- (6)
- (7)

次のステップ202では、不安定な動作が発生したか否かを判定する。この際の不安定な動作の判定は、発電電圧検出回路30から入力されたソーラパネル12の出力で低上り、が上記ステップ100において算出した不安定検出電圧V。より低いか否かに基づいて判定する。即ち、図4(A)に示したように、太陽電池は出力電圧V。が最適動作点より小さいほど動作が不安定になる(出力電圧V。が突動し易い)ので、出力電圧V。が不安定検出電圧V。より低い場合に動作が不安定であると判定するのである。

【0040】ステップ202の判定の結果、不安定動作 が発生していないと判定された場合は何もせずに本不安 定検出ルーチンを終了する。

【0041】一方、ステップ202の判定の結果、不安 定動作が発生したと判定された場合はステップ204へ 移行して不安定動作回数HNを1だけインクリメント し、次のステップ206では、マイコン14に内蔵され た図示しないタイマをスタートさせる。

【0042】次のステップ208では第1の所定時間 (本実施形態では5秒)の総造修ちを行い、次のステッ プ210では、上記ステップ202と同様の方法で不安 定動作が発生したか否かを判定し、不安定動作が発生し た場合はステップ212へ移行して不安定動作回数 H N を1だけインクリメントした後にステップ214へ移行 し、不安定動作が発生していない場合はステップ212 を実行せずにステップ214へ移行

【0043】ステップ214では、不安定動作回数HN が第1の所定値(本実施形態では5)より大きいか否か を判定!、 大きくかい場合はステップ216へ発行! ア ステップ206においてスタートしたタイマの計略が第 2の所定時間(本実施形態では50秒)を経過したか否 かを判定し、経過していない場合はステップ208へ戻 り、経過した場合には本不安定検出ルーチンを終了す る。

【0044】一方、ステップ214の判定の結果、不安 定動作回数HNが上記第1の所定値より大きい場合はス テップ218へ移行して、インバータ回路18をゲート プロック状態(インバータ回路18の動作を停止した状 想)とした後、ステップ220において、上記ステップ 100(図2参照)において算出した全ての電圧値を再 度量出した後に本不安定検出ルーチンを終了する。

【0045】即ち、本不安定検出ルーチンでは、不安定 動作が発生した場合は、その時点から上記第2の所定時間が経過するまでの間に上記第1の所定時間隔てて再度 不安定動作が発生した場合にのみ不安定動作回数HNを カウントアップしている。従って、不安定動作が上記第 2の所定時間より長い時間隔でで単発的に発生する場合には、不安定動作の数HNの値は2以上にカウントアップされることはない。

【0046】以上により不安定動作ルーチンが終了すると、次のステップ116(図2参照)では、上記ステップ104と同様にソーラバネル12の出力電圧Vp 及び出力電流1pからクランス・ルースの出力電力Pgを算出し、次のステップ118では、出力電力Pgが上記所定電力より小さいか否かを判定し、小さい場合はステップ114へ戻り、小さくない場合は後述するステップ120へ移行する。即ち、ステップ118の判定処理によってソーラバネル12の出力電力Pgが完電力以上となるまで上速した不安定検出ルーチンを繰り返し実行しながら、定電圧制御が行われる。

【0047】一方、上記ステップ106の判定の結果、 出力電力 P_E が所定電力よりかさくないと判定された場 合はステップ120へ移行して追尾制御モード (MPP刊制御モード) に設定する。なお、この追尾制御モード が本発明の第1のモードに相当する。

【0.048】次のステップ1.22では、ソーラパネル1.20目標出力電圧 V_0 として、この時点における仮想最適動作電圧 V_0 を設定し、次のステップ1.24では、ソーラパネル1.20出力電圧 V_0 が目標出力電圧 V_0 となるようにインバー20図1.8(1.GBT駆動回路1.6)を制御する。

【0049】次のステップ126では、所定時間(本実施形態では、2秒~4秒程度)の経過待ちを行い、次のステップ128では、ソーラパネル12の出力電圧ツ、電りを主体に乗り大きく、かつ電圧変化幅切替え電圧Vcuより小さいか否かを判定し、肯定判定である場合はステップ130へ移行して電圧変化幅Vxに2を代入した後にステップ134へ移行する。一方、ステップ128の判定が宏作単同である場合はステップ

132へ移行して電圧変化幅 V_{x} に4を代入した後にステップ134へ移行する。

【0050】ステップ134では、上記ステップ104と同様にソーラパネル12の出力電圧V。及び出力電流 I。からソーラパネル12の出力電力P。を算出し、次のステップ136では、ソーラパネル12の出力電力P。が上記所定電力より小さいか否かの判定を行い、小さい場合はステップ108へ移行して上述した定電圧制卸モードを実行し、小さくない場合はステップ138へ移行する。

【0051】ステップ138では、出力電力P_Eから前 回の出力電力P_Eを減じることによって電力変化量ΔP を算出し、次のステップ140では、ステップ134で 算出し、出力電力P_Eを前回の出力電力P_Eとして設定 する

【0052】次のステップ142では、電力変化量 Δ Pが0より大きいか否かを判定し、大きい場合はステップ144へ移行して目標出力電圧 V_0 を前回と同じ方向に電圧変化幅 V_a だけ変化(増加又は減少)させた後にステップ150へ移行する。

【0053】一方、ステップ142において電力変化量 △Pが0より大きくないと判定された場合にはステップ 146へ移行して電力変化艦 APが0よりかさいか否か を判定し、小さい場合はステップ148へ移行して目標 出力電圧V。を前回とは逆の方向に電圧変化幅V。だけ 変化(増加又は減少)させた後にステップ150へ移行 まる。なお、上記ステップ144及びステップ148を 最初に実行した場合の前回はないが、この場合は目標出 力電圧V。を増加させる方向及び減少させる方向の何れ の方向に変化させてもよい。

【0054】ステップ150では、目標出力電圧 V_0 が MPPT最小電圧 V_L より大きく、かつMPPT最大電 E V_{11} より小さいか否かの判定を行い、石定料定の場合 はステップ152において目標出力電圧 V_0 を元の値 (ステップ144又はステップ148を実行する前の値)に戻した後にステップ124へ戻り、肯定判定の場合はステップ152の処理を実行せずにステップ124へ戻る。

【0055】一方、ステップ146において電力変化量 ムPが0より小さくないと判定された場合、即ち電力変 化量ムPが0である場合には目標出力電圧V。を変化さ せずにステップ124へ戻る。

【0056】即ち、ステップ142乃至ステップ152では、電力変化量ムPが増加傾向にある場合には、出力電力P」をさらに増加させるためにMPPT最小電圧V」を下限としMPPT最大電圧V』を上限として目標出力電圧V。を前回と同じ方向に電圧変化層V。だけ変化させ、電力変化量ムPが減少傾向にある場合には、出力電力P」を逆に増加させるためにMPPT最小電圧V」を下限ル」、MPPT最大電圧V、をト間以「アー国展川サー

電圧 V_0 を前回とは逆の方向に電圧変化幅 V_x だけ変化 させている。なお、電力変化量 Δ Pが0である場合は、 動作点が最大電力点に一致していると見做して目標出力 電圧 V_0 を変化させない。

【0057】これ以降、上記同様にステップ124乃至ステップ152の処理を繰り返して行うことによって、MPPT最小電圧V。からMPPT最大電圧V。までの範囲内においてMPPT制御が行われると共に、ソーラパネル12の出力電力P。が上記所定電力より小さくなった場合には定電圧制制サモードに移行する。

【0058】このように、本実施形態に係る太陽光発電装置10では、MPPT制御を行う際の仮想最適動作電 EV A、MPPT動小電圧V。、及びMPPT最木電圧 Vi を、インバータ回路18の起動直前のソーラパネル12の出力電圧V P、基づいて算出しているので、季節の変化等に伴うソーラパネル12周辺の温度変化等に応じた最適な範囲内においてMPPT制御を行うことができ、この結果として、ソーラパネル12からの出力電力を効率よく利用することができると共に、動作が不安定 な場合にはインバータ回路18の動作を停止した後に成 想最適動作電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、MPPT最大電圧Va、不要定動作を解消することができる。

【0059】また、本実施形態に係る太陽光発電装置 1 のでは、電圧変化幅別程 π 電圧 V_{CL} 及び V_{CB} を適用し、ソーラパネル 12 の出力電圧 V_{CL} が電圧 V_{CL} より低い低、若しくは V_{CH} より高い値の場合は電圧変化幅を大きくし、ソーラパネル 12 の出力電圧 V_{P} が仮想最適動作電圧 V_{A} 付近である電圧 V_{CL} から V_{CH} の範囲内にある場合には、それ以外の場合に比較して電圧変化幅を小さくしているので、ソーラパネル 12 の動作点を短時間に最大電力。記移行することができる。

【0060】また、本実施形態に係る太陽光発電装置1 Oでは、電圧変化幅切替え電圧VcL及びVcHをインバー タ回路 18の起動直前のソーラバネル12の出力電圧V 。に基づいて算出しているので、季節の変化等に伴うソ ーラパネル12周辺の温度変化等に応じた最適な電圧変 化幅切替え電圧VcL及びVcHを設定することができる。 【0061】さらに、本実施形態に係る太陽光発電装置 10では、動作が不安定な低電力出力時には定電圧制御 を行うようにしているので、低電力出力時から高電力出 力時に至るまで安定した動作で発電することができる。 【0062】なお、本実施形態では、動作が不安定であ る場合にステップ100において算出した全ての電圧値 を再度算出する場合について説明したが、本発明はこれ に限定されるものではなく、例えば一定制御電圧Vr、、 不安定検出電圧V_E については再度算出しない形態とし てもよい。

【0063】また 本実施形能では 完賃圧制御時に動

作が不安定か否かを判定する場合について説明したが、 本発明はこれに限定されるものではなく、MPPT制御 時に判定する形態としてもよい。

【0064】また、本実施形態では、MPPT制御時に おける電圧変化幅以を、ソーラパネル12の出力電圧 ソッが電圧変化幅切替え電圧VcLからVcmまでの範囲内 である場合に2【V】とし、範囲外である場合に4

【V】とする場合について説明したが、本発明はこれに 限定されるものではなく、これらの電圧変化幅の値はソ ーラパネル12の設置環境、季節等に応じて適宜変更す ることができる。

【0065】また、本実施形態では、インバータ回路 1 8の起動庫前に算出する仮想最適動作電圧V。等の電圧 4インバータ回路 18の出力電圧V。に対して定数を乗 とることによって算出する場合について説明したが、本 発明はこれに限定されるものではなく、例えばインバー 夕回路 18の出力電圧V,から所定値を減じることによ り第出する形態としてもよい。

【0066】さらに、本実施形態で適用した各定数(図 3の第1及び第2の所定時間、第1及び第2の所定値 等)は、ソーラパネル12の設置環境、季節等に応じて 適宜変更することができる。

[0067]

【発明の効果】請求項1記載の太陽光発電装置によれ ば、太陽電池の動作点が太陽電池の最大電力点を追尾す るように制御する際に用いる仮想最適動作電圧及び制御 電圧範囲を、電力変換手段の起動直前の太陽電池の出力 電圧に基づいて設定しているので、季節の変化等に伴う 日射量、太陽電池周辺の温度変化や実際に設置される太 陽電池パネルの直列接続数に応じた最適な仮想最適動作 電圧及び制御電圧範囲を設定することができ、かつ太陽 電池の出力電力の状態に応じて電力変換手段の動作を停 止した後に仮想最適動作電圧及び制御電圧範囲の少なく とも一方を太陽電池の出力電圧に基づいて再度設定して いるので、出力電力を安定化することができると共に、 一般に動作が不安定な低電力出力時には太陽電池の出力 電圧を固定電圧とする定電圧制御が行われるので、低電 力出力時から高電力出力時に至るまで安定した動作で発 電することができ、これらの結果として、太陽電池から の出力電力を効率よく利用することができる、という効 果が得られる。

【0068】また、請求項2記載の太陽光発電装置によれば、請求項1記載の発明に同様の効果を奏することができると共に、判定基準電圧を電力変換手段の起動直がの太陽電池の出力電圧に基づいて設定しているので、条節の変化等に伴う日射量、太陽電池周辺の温度変化や実際に設置される太陽電池パネルの直列接続数に応じた最適な判定基準電圧を設定することができ、かつ、このように簡易に設定された判定基準電圧と太陽電池の出力電上を比較することのなたドエマナ機型で油の出力電力の

状態が安定しているか否かを判断しているので、容易か つ的確に該判断を行うことができる、という効果が得ら れる。

【0069】さらに、請求項3記載の太陽光発電装置に よれば、請求項1及び請求項2記載の発明と同様の効果 を奏することができると共に、太陽電池の出力電圧が仮 起起逾動作電圧付近であるり替範囲内の値であるときに は電圧変化幅をそれ以外のときに比較して小さくしてい るので、太陽電池の動作点を知時に最大電力点に移行 することができ、かつ上記切替範囲を電力変換手段の起 動直前における太陽電池の出力電圧に基づいて設定しているので、季節の変化等に伴う日射量、太陽電池別の 温度変化や実際に設置される太陽電池パネルの直列接続 数に応じた最適な切替範囲を設定することができる、と いう効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】実施の形態に係る太陽光発電装置の概略構成を 示すブロック図である。

【図2】実施の形態に係る太陽光発電装置の作用を示す フローチャートである。 【図4】(A)は太陽電池の出力電圧-出力電流特性図であり、(B)は最大電力追尾制御の説明に用いる太陽電池の出力電圧-出力電力特性図である。

【図3】図2のフローチャートにおける不安定検出ルー

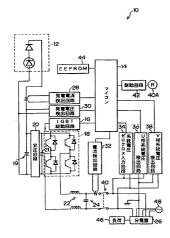
チンの流れを示すフローチャートである。

【図5】太陽電池周辺の温度をパラメータとした場合の 太陽電池の出力電圧-出力電力特性図である。

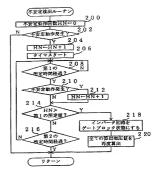
【符号の説明】

- 10 太陽光発電装置
- 12 ソーラパネル(太陽電池)
- 14 マイクロコンピュータ(設定手段、制御手段、 再設定手段)
- 16 IGBT駆動回路
- 18 インバータ回路(電力変換手段)
- 20 昇圧回路(電力変換手段)
- 28 発電電流検出回路
- 30 発電電圧検出回路
- 3.2 電流検出回路

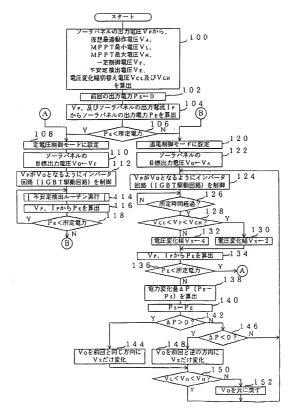
[図1]

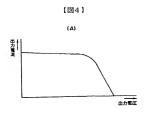


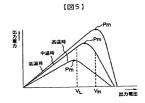
【図3】

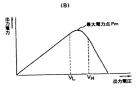












フロントページの続き

(72)発明者 時崎 久 大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三 洋電機株式会社内